



## Instrukcja obsługi zewnętrznego odbiornika MOBILUS C-ZR

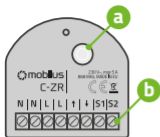
## 1. INFORMACJE OGÓLNE

Moduł **MOBILUS C-ZR** jest zdalnie sterowanym modułem firmy **MOBILUS** pracującym w systemie **COSMO / COSMO | 2WAY** przeznaczonym do montażu w puszcze łącznika ściennego lub w dowolnym miejscu, gdzie istnieje potrzeba sterowania żaluzjami. Za jego pomocą można podnosić i opuszczać żaluzje, ustawiać kąt położenia lameli, zdalnie drogą radiową przy pomocy dedykowanych kontrolerów z serii **COSMO / COSMO | 2WAY**, za pomocą centralki domu inteligentnego **COSMO | GTW** lub bezpośrednio z łącznika podłączonego do modułu.

## 2. WAŻNE INFORMACJE

- Przed użyciem należy dokładnie zapoznać się z instrukcją.
- Po rozpakowaniu urządzenia należy sprawdzić czy w transporcie nie wystąpiły na nim żadne uszkodzenia. Jeśli tak, należy niezwłocznie poinformować o tym dostawcę.
- Przed użyciem należy dokładnie przeczytać instrukcję obsługi.
- Moduł **MOBILUS C-ZR** należy zasiląć napięciem 230 V~, 50 Hz. Jego instalacja powinna być dokonywana wyłącznie przez osoby z uprawnieniami elektrycznymi wg załączonego schematu elektrycznego zgodnie ze wszelkimi obowiązującymi przepisami.
- Urządzenie należy zamontować tak, aby nie miały do niego dostępu dzieci.
- Moduł **MOBILUS C-ZR** przeznaczony jest do współpracy ze wszystkimi pilotami serii **COSMO / COSMO | 2WAY**, jednak jego pełną funkcjonalność zapewniają piloty **COSMO | HB, COSMO | HM, COSMO | HCT** oraz centralka domu inteligentnego **COSMO | GTW**.
- Zasięg sterowania radiowego ograniczony jest przez przepisy dotyczące maksymalnej mocy pilotów oraz warunki zabudowy urządzeń. Projektując rozmieszczenie pilotów należy uwzględnić ograniczenie zasięgu do około 20m przez 2 ściany.
- Deklaracja zgodności:  
Deklarujemy z pełną odpowiedzialnością, że moduł **MOBILUS C-ZR** spełnia następujące Dyrektywy Europejskie:
  1. 2014/53/UE Dyrektywa radiowa RED;
  2. 2014/30/UE Dyrektywa Kompatybilności Elektromagnetycznej.

### 3. OPIS PRODUKTU



1. Antena.
2. Podświetlany **PRZYCISK PROGRAMOWANIA P.**

Terminale przyłączeniowe:

**N** - przewód neutralny;

**L** - przewód fazowy;

**↑** - góra;

**↓** - dół;

**S1** - przełącznik góra;

**S2** - przełącznik dół;

### 4. DANE TECHNICZNE

Napięcie zasilania: 230 V~; 50 Hz.

Protokół radiowy: COSMO | 2WAY, COSMO.

Częstotliwość radiowa: 868 MHz.

Moc sygnału radiowego: do 1 mW.

Zasięg działania: do 40 m w terenie otwartym, do 20 m w budynku (w zależności od typu budownictwa, zastosowanych materiałów i rozmieszczenia jednostek).

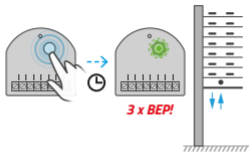
Miejsce instalacji – puszka  $\varnothing \geq 50$  mm.

Temperatura pracy: 0 °C – 40 °C.

Wymiary – 44 x 46 x 19 mm.

## 2. WEJŚCIE W TRYB PROGRAMOWANIA ODBIORNIKA

Wciśnij i przytrzymaj przycisk programowania na odbiorniku **MOBILUS C-ZR** do momentu, aż podłączony siłownik wykona jedną sekwencję zauważalnych i słyszalnych mikro ruchów dół/góra potwierdzając wejście odbiornika w TRYB PROGRAMOWANIA - rys. 2. Dodatkowo w tym trybie co 1 sek. miga dioda.

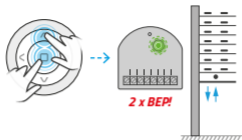


rys. 2

**UWAGA!** Jeżeli w ciągu 20 sek. nie zostanie wykonana żadna operacja odbiornik radiowy **MOBILUS C-ZR** wyjdzie automatycznie z TRYBU PROGRAMOWANIA. Podłączony siłownik wykona jedną sekwencję mikro ruchów dół/góra, po czym ustaje miganie diody.

## 3. WCZYTYWANIE KODU MASTER-A\* DO PAMIĘCI ODBIORNIKA

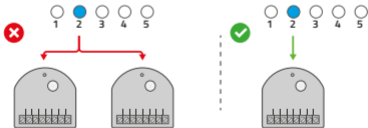
1. Wejść w TRYB PROGRAMOWANIA modułu **MOBILUS C-ZR**.
2. Na pilocie wciśnij jednocześnie i przytrzymaj przyciski **STOP** i **GÓRA** - rys. 3.
3. Wczytanie pilota **MASTER** potwierdzają dwa krótkie sygnały dźwiękowe z modułu. Kod **MASTER**-a został wczytany do pamięci, a moduł przechodzi do TRYBU PRACY. Teraz przy pomocy pilota **MASTER** można obsługiwać urządzenia lub wejść w TRYB PROGRAMOWANIA w celu wczytania kolejnych pilotów.



rys. 3

**UWAGA!** W przypadku pilota wielokanałowego wybrać tylko jeden kanał, który ma być **MASTER-em**.

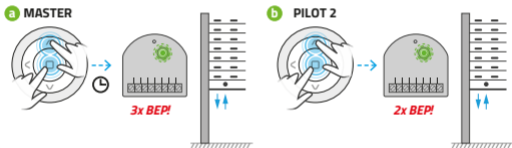
**WSKAZÓWKA** Ze względu na wygodę programowania zaleca się, aby każdy moduł **COSMO | C-ZR** miał własnego, oddzielnego pilota **MASTER** (oddzielny kanał w przypadku pilotów wielokanałowych). Należy unikać sytuacji, w której kilka modułów **COSMO | C-ZR** będzie miało wspólnego pilota (wspólny kanał) **MASTER**.



**\*MASTER** - pilot lub kanał (w przypadku pilota wielokanałowego) wczytany jako pierwszy do pamięci modułu **MOBILUS C-ZR**. Umożliwia programowanie kolejnych pilotów.

#### 4. PROGRAMOWANIE DRUGIEGO I KAŻDEGO KOLEJNEGO PILOTA

1. Na pilocie **MASTER** wciśnij jednocześnie i przytrzymaj przyciski **STOP** i **GÓRA** do momentu, aż podłączony siłownik wykona jedną sekwencję zauważalnych i słyszalnych mikro ruchów dół/góra, moduł wyda trzy krótkie sygnały dźwiękowe, potwierdzając wejście w TRYB PROGRAMOWANIA - rys. 4a. Dodatkowo w tym trybie co 1 sek. miga dioda.
2. Na drugim pilocie (w przypadku pilota wielokanałowego wybierz kanał, który chcesz zaprogramować), wciśnij jednocześnie i przytrzymaj przyciski **STOP** i **GÓRA** do momentu, aż podłączony siłownik wykona jedną sekwencję zauważalnych i słyszalnych mikro ruchów dół/góra, moduł wyda dwa krótkie sygnały dźwiękowe. Pilot (kanał) został wczytany do pamięci odbiornika - rys. 4b.



rys. 4

Powtarzając krok 2 można przystąpić do wczytania następnego pilota. Jeżeli jednak w ciągu 20 sek. żadna czynność programowania nie zostanie rozpoczęta moduł wraca automatycznie do trybu pracy - moduł wyda jeden długi sygnał dźwiękowy. Powrót do trybu pracy może być również przeprowadzony ręcznie przy użyciu **MASTER-a**. W takiej sytuacji wciśnij jednocześnie i przytrzymaj powyżej 5 sek. przyciski **STOP** i **GÓRA MASTER-a**. W obu przypadkach powrót do trybu pracy zostanie potwierdzony przez jeden długi dźwięk.

## 5. ZMIANA KIERUNKU PRACY SIŁOWNIKA

- Jeżeli naciskamy na pilocie przycisk kierunku **GÓRA**, a pancerz jedzie w **DÓŁ** należy zmienić kierunek obrotu napędu. W tym celu równocześnie wciśnij i przytrzymaj:
  - na pilocie **COSMO | HM, | HB** przyciski **STOP** i **DÓŁ** - rys. 5b;
  - na pilocie **COSMO | HCT** przyciski **GÓRA** i **F3** - rys. 5c;do momentu, aż napęd wykona jedną sekwencję mikro ruchów dół/góra.
- Sprawdź poprawność działania przycisków **GÓRA /DÓŁ** - rys. 5d.

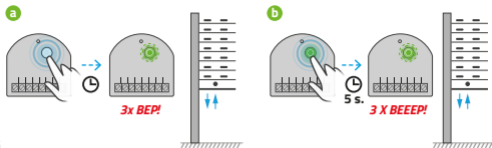


rys. 5

## 6. RESETOWANIE MODUŁU C-ZR - USTAWIENIA FABRYCZNE

**UWAGA! PRZYWRÓCENIE USTAWIEŃ FABRYCZNYCH kasuje z pamięci modułu MOBILUS C-ZR wszystkie zaprogramowane piloty.**

- Wejść w **TRYB PROGRAMOWANIA** modułu **MOBILUS C-ZR** - rys. 6a.
- W **TRYBIE PROGRAMOWANIA** wciśnij i przytrzymaj powyżej 5 sek. przycisk programowania -rys. 6b. Wszystkie wczytane wcześniej do modułu piloty zostały usunięte z jego pamięci, co potwierdza jedna sekwencja zauważalnych i słyszalnych mikro ruchów dół/góra podłączonego siłownika oraz trzy długie sygnały dźwiękowe z modułu.

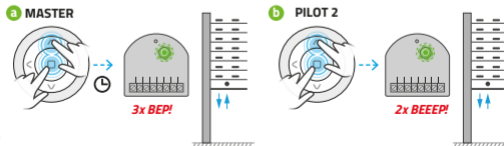


rys. 6

## 7. USUWANIE POSZCZEGÓLNYCH PILOTÓW (KANALÓW)

Istnieje możliwość wykasowania tylko jednego z zaprogramowanych pilotów (nie dotyczy pilota **MASTER**). W tym celu należy:

1. Na pilocie **MASTER** wciśnij jednocześnie i przytrzymaj przyciski **STOP** i **GÓRA** do momentu gdy podłączony siłownik wykona jedną sekwencję zauważalnych i słyszalnych mikro ruchów dół/góra, moduł wyda dwa krótkie sygnały dźwiękowe, potwierdzając wejście odbiornika w TRYB PROGRAMOWANIA - rys. 7a. Dodatkowo w tym trybie co 1 sek. miga dioda.
2. Na pilocie (kanale), który chcemy wykasować wciśnij jednocześnie i przytrzymaj przyciski **STOP** i **GÓRA** do momentu, aż podłączony siłownik wykona jedną sekwencję zauważalnych i słyszalnych mikro ruchów dół/góra, moduł **MOBILUS C-ZR** wyda dwa długie sygnały dźwiękowe potwierdzając usunięcie kodu pilota z pamięci siłownika - rys. 7b.



rys.7

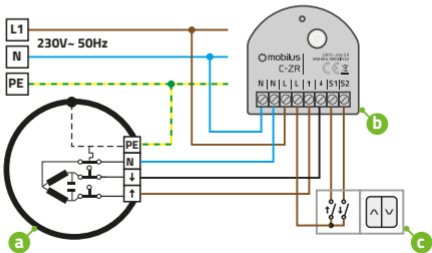


## C.D. 7. USUWANIE POSZCZEGÓLNYCH PILOTÓW (KANALÓW)

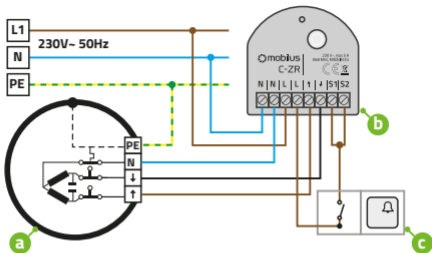
**UWAGA!** Powtarzając krok 2 można przystąpić do usuwania następnego pilota. Jeżeli jednak w ciągu 20 sek. żadna czynność programowania nie zostanie rozpoczęta odbiornik wraca automatycznie do trybu pracy. Powrót do trybu pracy może być również przeprowadzony ręcznie przy użyciu pilota **MASTER**. W takiej sytuacji wciśnij jednocześnie i przytrzymaj przyciski **STOP** i **GÓRA MASTER**-a do momentu, aż podłączony siłownik wykona jedną sekwencję zauważalnych i słyszalnych mikro ruchów dół/góra. W obu przypadkach powrót do trybu pracy zostanie przez jedną sekwencję mikro ruchów dół/góra podłączonego siłownika.

## 8. PODŁĄCZANIE DODATKOWEGO ŁĄCZNIKA/STEROWNIKA

Istnieje możliwość podłączenia zewnętrznego łącznika klawiszowego (bez podtrzymania) - rys. 8.1, łącznika dzwinkowego - rys. 8.2.  
Należy je podłączyć wg załączonego schematu.



rys. 8.1



rys. 8.2

## 9. STEROWANIE POŁOŻENIEM ŻALUZJI I POCHYLENIEM LAMELI - ŁĄCZNIK

**Sterowanie położeniem żaluzji góra/dół.** Krótkie naciśnięcie klawisza odpowiadającego kierunkowi spowoduje opuszczanie lub podnoszenie żaluzji do odpowiednich położenia krańcowych. Zatrzymanie operacji następuje po krótkim naciśnięciu klawisza przeciwnego do aktualnego ruchu żaluzji



**Sterowanie pochyleniem lameli.** Długie przytrzymanie jednego z klawiszy łącznika spowoduje powolne obracanie się lameli. Jeżeli lamela jest w wymaganym położeniu należy puścić klawisz.

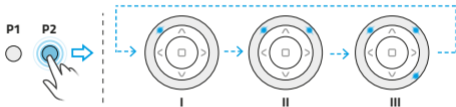
## 10. STEROWANIE POŁOŻENIEM ŻALUZJI I POCHYLENIEM LAMELI - PILOT

Użytkownik może kontrolować położenie (góra/dół) żaluzji za pomocą wszystkich pilotów z serii COSMO | 2WAY. Pełną kontrolę, wraz z możliwością ustawienia pochylecia lameli zapewniają tylko następujące piloty: COSMO | HM, COSMO | HB, COSMO | HCT.

Należy w nich ustawić odpowiedni tryb pracy.

**Dla pilotów COSMO | HM, COSMO | HB.**




1. Przyciskami  /  aktywuj pilot.
2. Wcisnij przycisk funkcyjny P2 umieszczone w tylnej części kontrolera - rys. 10.
3. Ustaw II tryb pracy - zaświecą się dwie niebieskie diody.





rys. 10

**Dla pilotów COSMO | HCT (dla oprogramowania od nr 2.4.0-4.0)**

1. Wejść do zakładki USTAWIENIA -> INNE -> TRYB PRACY.
2. Wybierz II TRYB PRACY
3. Zapisz ustawienia.

**Sterowanie położeniem żaluzji góra/dół.** Krótkie naciśnięcie przycisku odpowiadającego kierunkowi  /  GÓRA/DÓŁ spowoduje opuszczanie lub podnoszenie żaluzji do odpowiednich położeń krańcowych. Zatrzymanie operacji następuje po krótkim naciśnięciu przycisku STOP .

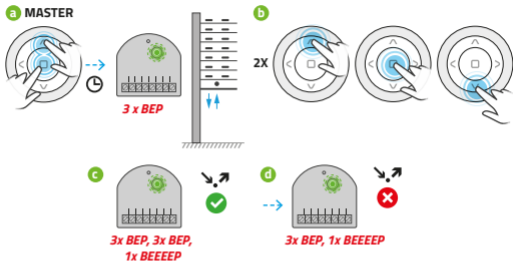
**Sterowanie pochyleciem lameli.** Długie przytrzymanie jednego z przycisków pilota  /  GÓRA/DÓŁ spowoduje powolne obracanie się lameli. Jeżeli lamela jest w wymaganym położeniu należy puścić przycisk.

## 11. FUNKCJA REPEATERA

**REPEATER SYGNAŁU** - funkcja ta umożliwia rozszerzenie pola zasięgu kontroli radiowej. Moduł **MOBILUS C-ZR** z włączoną funkcją repeatera odbiera sygnały z kontrolera lub siłowników i przekazuje je dalej. Dzięki temu najdalej zlokalizowane odbiorniki, nie będące w zasięgu kontrolera, mogą odbierać i nadawać informacje poprzez moduły zlokalizowane pośrednio. Włączenie funkcji repeatera:

1. Na pilocie **MASTER** wciśnij jednocześnie przyciski **STOP** i **GÓRA** do momentu, aż podłączony siłownik wykona jedną sekwencję zauważalnych i słyszalnych mikro ruchów dół/góra, moduł **MOBILUS C-ZR** wyda trzy krótkie sygnały dźwiękowe potwierdzając wejście w TRYB PROGRAMOWANIA. Dodatkowo w tym trybie co 1 sek. miga dioda.
2. Na pilocie naciśnij sekwencję przycisków: **GÓRA, STOP, DÓŁ, GÓRA, STOP, DÓŁ**. Aktywacja funkcji repeatera spowoduje wykonanie trzech sekwencji mikro ruchów **DÓŁ-GÓRA** przez siłownik, dodatkowo spowoduje wydanie sekwencji sygnałów dźwiękowych z modułu: 3 krótkie, 3 krótkie, 1 długi. - rys. 11c.
3. W celu dezaktywacji funkcji repeatera powtórz punkt 1. Następnie na pilocie naciśnij sekwencję przycisków: **GÓRA, STOP, DÓŁ, GÓRA, STOP, DÓŁ** - potwierdzeniem dezaktywacji jest wykonanie dwóch sekwencji mikro ruchów **DÓŁ-GÓRA** przez podłączony siłownik oraz wydanie sekwencji sygnałów dźwiękowych z modułu: 3 krótkie, 1 długi - rys.11d.

**UWAGA!** *Funkcję repeatera sygnału należy włączać tylko w urządzeniach znajdujących się na granicy zasięgu sygnału. Ze względu na efektywną pracę zalecamy włączenie funkcji repeatera sygnału w maksymalnie trzech urządzeniach w obiekcie. Nieuzasadnione włączenie funkcji repeatera sygnału w wielu urządzeniach powodować może zakłócenia w pracy wszystkich urządzeń radiowych.*



nys. 11

## 12. DWUKIERUNKOWOŚĆ

Moduł **COSMO C-ZR** dzięki dwukierunkowej komunikacji z pilotami umożliwia kontrolę stanu rolet ( np. otwarte, zamknięty, poziom pośredni, wystąpienie przeciężenia ).

Poprawne działanie komunikacji dwukierunkowej wymaga:

- stosowania pilotów z komunikacją dwukierunkową.

Piloty wspierające komunikację dwukierunkową: **MOBILUS COSMO | HCT, COSMO | G3+, COSMO | HM, COSMO | HB, COSMO | WT9, COSMO | WT.**

## 13. DWUKIERUNKOWOŚĆ - INFORMACJE O POŁOŻENIU ŻALUZJI

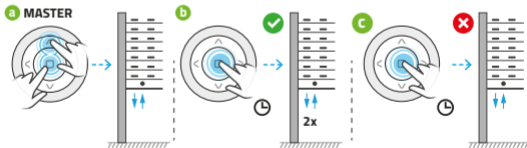
Moduł **COSMO C-ZR** przekazuje informacje do pilotów o położeniu krańcowym żaluzji oraz położeniu pośrednim, a także o kącie ustawienia lameli (w przypadku centralki **COSMO | GTW**). Tryb jest włączony automatycznie - nie ma możliwości dezaktywacji.

## 14. DWUKIERUNKOWOŚĆ - INFORMACJE O PRZECIĄŻENIU

Moduł **COSMO C-ZR** przekazuje informacje do pilotów o wystąpieniu przeciążenia - np. może to być związane z wystąpieniem blokady pancerza w momencie podnoszenia lub opuszczania. Tryb jest włączony fabrycznie - istnieje możliwość wyłączenia.

Włączenie / wyłączenie detekcji przeciążenia:

1. Na pilocie **MASTER** wciśnij jednocześnie i przytrzymaj przyciski **STOP** i **GÓRA** do momentu, aż podłączony siłownik wykona jedną sekwencję zauważalnych i słyszalnych mikro ruchów dół/góra, potwierdzając wejście odbiornika w tryb programowania - **rys. 14a**. Dodatkowo w tym trybie co 1 sek. miga dioda.
2. Na pilocie **MASTER** wciśnij przycisk **STOP** i trzymaj do momentu, aż podłączony do modułu **COSMO C-ZR** siłownik wykona dwie sekwencje zauważalnych i słyszalnych mikro ruchów dół/góra. Detekcja przeciążenia aktywna - **rys. 14b**.
3. W celu wyłączenia detekcji przeciążenia powtórz punkt 1. Następnie na pilocie **MASTER** wciśnij przycisk **STOP** i trzymaj do momentu, aż podłączony do modułu **COSMO C-ZR** siłownik wykona 1 sekwencję zauważalnych i słyszalnych mikro ruchów dół/góra - **rys. 14c**.



rys. 14

## 15. USTAWIENIA CZASU ZAŁĄCZENIA PRZEKAŹNIKÓW

Moduł **COSMO C-ZR** umożliwia zmianę czasu załączenia przełączników. Operacja taka jest potrzebna np. w przypadku bardzo wysokich rolet. Domyślnie czas ten wynosi 120 sekund.

## C.D. 15. USTAWIENIA CZASU ZAŁĄCZENIA PRZEKAŹNIKÓW

1. Na pilocie **MASTER** wciśnij jednocześnie i przytrzymaj przyciski **STOP** i **GÓRA** do momentu, aż podłączony siłownika wykona jedną sekwencję zauważalnych i słyszalnych mikro ruchów dół/góra, potwierdzając wejście odbiornika w tryb programowania - rys. 15a. Dodatkowo w tym trybie co 1 sek. miga dioda.
2. Na pilocie **MASTER** wciśnij przycisk **GÓRA** - rys. 15b. Roleta zacznie się podnosić.
3. W momencie, kiedy użytkownik naciśnie klawisz **STOP** zostanie zapamiętany nowy czas działania przełącznika - rys. 15c.



rys.15

## 17. OCHRONA ŚRODOWISKA



Niniejsze urządzenie zostało oznakowane zgodnie z Dyrektywą WEEE (2002/96/EC), dotyczącą zużytego sprzętu elektrycznego i elektronicznego. Zapewniając prawidłowe złomowanie przyczyniają się Państwo do ograniczenia ryzyka wystąpienia negatywnego wpływu produktu na środowisko i zdrowie ludzi, które mogłoby zaistnieć w przypadku niewłaściwej utylizacji urządzenia.

Symbol umieszczony na produkcie lub dołączonych do niego dokumentach oznacza, że niniejszy produkt nie jest klasyfikowany jako odpad z gospodarstwa domowego. Urządzenie należy oddać do odpowiedniego punktu utylizacji odpadów w celu recyklingu. Aby uzyskać dodatkowe informacje dotyczące recyklingu niniejszego produktu należy skontaktować się z przedstawicielem władz lokalnych, dostawcą usług utylizacji odpadów lub sklepem, gdzie nabyto produkt.



**MOBILUS MOTOR Spółka z o.o.**

ul. Miętowa 37, 61-680 Poznań, PL

tel. +48 61 825 81 11, fax +48 61 825 80 52

VAT NO. PL9721078008

Wersja 1.0PL, 170714

[www.mobilus.pl](http://www.mobilus.pl)